

DILVCIDATIONES
SVPER ALIQUIT CASVS AEQVILIBRIE
DIFICILIORES.

Auctore:

E. EULER.

§. 1.

Etsi in Statica, vbi de aequilibrio potentiarum agitur, omnia iam penitus videntur explorata; praecipue quando vires vel punctis, vel corporibus rigidis sunt applicatae: tamen saepenumero eiusmodi occurunt casus, quibus determinatio aequilibrii non mediocrem fagacitatem requirit. Talis casus se mihi nuper obtulit, cum forte quadrilaterum ex quatuor virgis rigidis formatum essem contemplatus, quae circa angulos libere moueri possent, ita ut inde innumerabiles species quadrilaterorum formari queant. Tum vero inter binas virgas eiusmodi elastræ applicata considerauit, quæ data vi sese contrahendi essent praedita; unde quaestio est nata: qualis figura ab ipsis elastris quadrilatero induceretur. Haec igitur quaestio ita se habebat:

§. 2. Si quatuor virgæ rigidae A B, B C, C D, D A, ita inuicem iungantur, ut circa angulos libere gyrari queant; tum vero ipsis inter angulos elastræ a α, b β, c γ,

et d δ , applicentur, quae datis viribus sese contrahendi sint praedita, inuenire speciem, quam quadrilaterum ab actione barum virium accipiet, ut in aequilibrio consistat.

§. 3. Hic facile intelligitur, statum aequilibrii non solum a viribus, quibus singula elastrum concipiuntur praedita, pendere, sed etiam potissimum a punctis a , a , b , β , c , γ , d , δ , quibus singulis lateribus sunt applicata; unde facile patet, solutionem huius Problematis non parum esse absconditam, cum adeo principia, ex quibus solutionem haurire oportet, vix satis sint perspecta. Ante autem quam solutionem huius Problematis suscipiam, casum faciliorem sum euoluturus, quo elastrum in ipsis angulis applicata accipiuntur, unde sequens problema nascitur:

Problema.

§. 4. Si quadrilaterum ABCD ex quatuor virgibus rigidis fuerit ita formatum, ut circa angulos libere moueri queat; tum vero intra angulos oppositos, secundum diagonales AC et BD, elastrum fuerint applicata, quae datis viribus sese contrahendi polleant, inuenire statum aequilibrii huius quadrilateri.

Tab. I.
Fig. 4.

Solutio.

§. 5. Sit p vis, qua elastrum AC se contrahere conatur, et vis elastri BD = q ; sitque O intersectio ambarum diagonalium. Quia igitur punctum A sollicitatur a vi = p , in directione AO, haec vis resoluatur secundum directiones laterum AB et AD; unde per principium fundamen-

O²

damen-

damentale reperitur vis sec. A B = $\frac{p \sin. O A D}{\sin. B A D}$ et vis sec.
A D = $\frac{p \sin. O A B}{\sin. B A D}$. Cum autem sit
 $\sin. B A D : \sin. O A D = B D : O A : O D . A B$ et
 $\sin. A B D : \sin. O A B = B D : O A : O B . A D$,
erit

$$\text{vis sec. A B} = \frac{p . O D . A B}{B D . O A} \text{ et vis sec. A D} = \frac{p . O B . A D}{B D . O A}.$$

Simili modo vis q , qua punctum B secundum BO vrgetur, per resolutionem dabit

$$\text{vim sec. B A} = \frac{q . O C . A B}{A C . O B} \text{ et vim sec. B C} = \frac{q . O A . B C}{A C . O B}.$$

Pari modo vis p , qua punctum C in direzione CO trahitur, per resolutionem dabit

$$\text{vim sec. C B} = \frac{p . O D . B C}{B D . O C} \text{ et vim sec. C D} = \frac{p . O B . C D}{B D . O C}.$$

Denique vis q , qua punctum D versus O trahitur, dat

$$\text{vim sec. D C} = \frac{q . O A . C D}{A C . O D} \text{ et vim sec. D A} = \frac{q . O C . A D}{A C . O D}$$

§. 6. Quod si iam istae vires, vtpote aequivalentes, elastrorum loco substituamus, singula latera quadrilateri a binis viribus contrariis sollicitabuntur, quae sequenti modo se habebunt:

$$\text{I. vis sec. A B} = \frac{p . O D . A B}{B D . O A} - \frac{q . O C . A B}{A C . O B},$$

$$\text{II. vis sec. B C} = \frac{q . O A . B C}{A C . O B} - \frac{p . O D . B C}{B D . O C},$$

$$\text{III. vis sec. C D} = \frac{p . O B . C D}{B D . O C} - \frac{q . O A . C D}{A C . O D},$$

$$\text{IV. vis sec. D A} = \frac{q . O C . A D}{A C . O D} - \frac{p . O B . A D}{B D . O A}.$$

§. 7. Manifestum autem est, quadrilaterum in aequilibrio esse non posse, nisi binae vires, quibus singula latera sollicitantur, se mutuo destruant, vnde quatuor aequationes

tiones resultare debere videntur, quae autem omnes ad unicam reuocantur, quae erit:

$p \cdot A \cdot C \cdot O \cdot B \cdot O \cdot D = q \cdot A \cdot D \cdot O \cdot A \cdot O \cdot C$,
ita vt esse debeat

$$p : q = B \cdot D \cdot O \cdot A \cdot O \cdot C : A \cdot C \cdot O \cdot B \cdot O \cdot D, \text{ siue}$$

$$p : q = \frac{O \cdot A \cdot O \cdot C}{A \cdot C} : \frac{O \cdot B \cdot O \cdot D}{B \cdot D},$$

quocirca, cum detur ratio $p : q$, solutio problematis nostri ad istud problema geometricum reducitur: *Vt datis quatuor lateribus A B, B C, C D, D A, tale quadrilaterum construatur, vt ductis diagonalibus A C et B D, quae se mutuo secant in puncto O, fiat:*

$$\frac{O \cdot A \cdot O \cdot C}{A \cdot C} : \frac{O \cdot B \cdot O \cdot D}{B \cdot D} = p : q;$$

in cuius solutione Geometrae vires suas exercere possunt.

Corollarium.

§. 8. Si latera opposita fuerint inter se aequalia, scilicet $A \cdot B = C \cdot D$ et $B \cdot C = A \cdot D$, quadrilaterum semper erit parallelogrammum, eiusque diagonales A C et B D se se in medio O intersecabunt, ita vt sit $O \cdot A = O \cdot C = \frac{1}{2} A \cdot C$ et $O \cdot B = O \cdot D = \frac{1}{2} B \cdot D$; vnde pro hoc casu prodibit haec proportio: $p : q = A \cdot C : B \cdot D$, ita vt diagonales eam ipsam rationem inter se tenere debeant, quam habent vires elastrorum A C et B D.

Scholion.

§. 9. Mirum hic non est, quod quatuor aequationes, ex quatuor lateribus deductae, eandem praebent proportionem. Quia enim binac vires utriusque elastri, quas

in angulos oppositos excent, se mutuo tollunt, etiam omnes vires, in quas resoluuntur, se mutuo destruere debent; vnde pro solutione nostri problematis satis fuisset tantum binas vires, quibus unicum latus A B urgetur, investigasse. Quemadmodum in hac solutione ad intersectiones binarum diagonalium O spectauimus, vnde resolutionem virium petuiimus, ita etiam alias solutiones concinnare licebit, quibus diagonales alio modo ad latera quadrilateri referantur.

Alia solutio eiusdem problematis.

Tab. I. §. 10. Producantur bina latera opposita ad concursum usque in E et F, et consideretur primo vis p , qua punctum C in directione CA urgetur, quae directio ad triangulum CFD referatur, vnde colligetur

$$\text{vis } CB = \frac{p \cdot AD \cdot CF}{AC \cdot DF} \text{ et vis } CD = \frac{p \cdot AE \cdot CD}{AC \cdot DF}.$$

Sin autem eadem directio CA referatur ad triangulum CBE, reperietur vis secundum $CB = \frac{p \cdot AE \cdot CB}{AC \cdot BE}$, et vis secundum $CD = \frac{p \cdot AB \cdot CE}{AC \cdot BE}$. Deinde vis q , qua punctum B versus D trahitur, referatur ad triangulum CBE, indeque reperietur vis BC = $\frac{q \cdot DE \cdot BC}{BD \cdot CE}$, quam iam sufficit iuuenisse, cum habeamus binas vires, qua latus BC urgetur, scilicet

$$\text{vim } BC = \frac{q \cdot DE \cdot BC}{BD \cdot CE} - \frac{p \cdot AD \cdot CF}{AC \cdot DF},$$

quae ad nihilum reducta praebet hanc aequationem:

$$q \cdot AC \cdot BC \cdot DE \cdot DF = p \cdot AD \cdot BD \cdot CE \cdot CF.$$

Sin autem posterior vis secundum CB sumatur, prodibit haec aequatio:

$$q \cdot AC.$$

***) III (***

$q : A.C.B.E.D.E = p : B.D.A.E.C.E$, siue

$p : q = A.C.B.E.D.E : B.D.A.E.C.E$, siue

$$p : q = \frac{A.C.D.E}{C.E} : \frac{B.D.A.E}{B.E},$$

quae autem proportio variis modis variari potest, propter eximias relationes, quibus lineae huius figurae inter se comparari possunt.

§. 11. Quia haec proportio prorsus conuenit cum ante inuenta, ex ea quoque solutio problematis geometrici ante memorati deduci poterit. Ceterum quia hic duplex expressio pro vi secundum C.B. est reperta, inde ista aequalitas deriuatur:

$$\frac{A.E.C.B}{A.C.B.E} = \frac{A.D.C.F}{A.C.D.F}, \text{ ita ut sit}$$

$$\frac{A.E.C.B.D.F}{C.B.D.F} = \frac{A.D.B.E.C.F}{C.F} = \frac{A.D.B.E}{A.E}, \text{ siue}$$

quae est egregia proprietas geometrica huius figurae. Ceterum plures aliae proprietates ex hac figura deduci possunt.

§. 12. Huius autem problematis solutio parum confert ad problema principale initio propositum resolendum. In posteriori enim statim licuit vires elastrorum secundum directiones laterum quadrilateri resoluere, id quod in priore problemate, vbi elastrae non in ipsis angulis figurae sunt applicatae, per solitas virium resolutiones praestari non potest. Hanc ob rem sequens Lemma statuum, vix adhuc cognitum, sum propositurus, cuius, usus in huiusmodi investigationibus maximi momenti esse poterit.

Lemma

Lemma staticum.

§. 13. Vim corpori rigido applicatam secundum ternas directiones datas resoluere.

Solutio.

Tab. I. Sit virgae rigidae A B applicata vis A secundum Fig. 6. directionem $\alpha\alpha$ trahens, quam resoluere oporteat in ternas vires, quae secundum directiones datas A B, A D et B D agant; ubi quidem omnes has directiones in eodem piano fitas assumo. Occurrat directio vis applicatae directioni A D in puncto α , et ducta recta A D vis A secundum $\alpha\alpha$ resoluatur primo secundum directiones αA et αD , unde deducitur vis secundum $\alpha A = \frac{A \cdot \alpha D \cdot A \alpha}{A D \cdot \alpha \alpha}$ et vis secundum $\alpha D = \frac{A \cdot A \alpha \cdot \alpha D}{A D \cdot \alpha \alpha}$, quae vocetur = T, haecque vis puncto D concipiatur applicata, quae iam resolui poterit secundum directiones B D et A D, quia haec vis T secundum αD trahit. Hinc ergo nascitur:

vis sec. B D = $\frac{T \cdot A \alpha \cdot B D}{A B \cdot \alpha D}$ et vis sec. A D = $T \frac{\alpha B \cdot A D}{A B \cdot \alpha D}$,
hinc loco T substituto valore reperietur
vis sec. B D = $\frac{A \cdot A \alpha \cdot A \alpha \cdot B D}{a \alpha \cdot A B \cdot A D}$ et vis sec. A D = $\frac{A \cdot A \alpha \cdot a B}{a \alpha \cdot A B}$,
sicque ternae vires quae sitae vi A aequivalentes erunt:

$$\text{I. vis sec. B A} = \frac{A \cdot \alpha D \cdot A \alpha}{A D \cdot \alpha \alpha},$$

$$\text{II. vis sec. A D} = \frac{A \cdot A \alpha \cdot a B}{A B \cdot \alpha \alpha},$$

$$\text{III. vis sec. B D} = \frac{A \cdot a A \cdot A \alpha \cdot B D}{A B \cdot A D \cdot \alpha \alpha}.$$

Corollarium.

§. 14. Eodem modo, si vis A, virgae AD in α applicata, secundum $\alpha\alpha$ ageret, ea secundum easdem ternas directiones AD, AB et BD resoluta dabit has vires ex prioribus natas, quoniam ibi tantum literas α et α , item B et D permutari oportet:

$$\text{I. vis sec. } DA = \frac{A \alpha B. A \alpha}{A B. \alpha \alpha},$$

$$\text{II. vis sec. } AB = \frac{A. A \alpha. \alpha D}{A D. \alpha \alpha},$$

$$\text{III. vis sec. } DB = \frac{A. A \alpha. A \alpha. D B}{A D. A B. \alpha \alpha},$$

quae vires illis sunt aequales et contrariae, id quod mis-
rum non est, quoniam posterior vis A priori etiam aequa-
lis est et contraria.

Corollarium 2.

§. 15. Hinc si BD etiam fuerit virga rigida per-
inde ac latera AB et AD, intra quae applicatum sit
elastrum $\alpha\alpha$, vi fese contrahendi A praeditum, omnes vi-
res hinc ortae se mutuo destruunt, et triangulum, ex his
tribus virginis formatum, ABD, erit in aequilibrio. Hoc
autem tantum locum habet, si BD fuerit virga rigida; nisi
enim talis sit, hic duae vires occurront inter se aequales
 $= \frac{A. A \alpha. A \alpha. B D}{A B. A D. \alpha \alpha}$, quarum altera punctum B versus D, alte-
ra vero punctum D versus B vrgetur; unde deducimus se-
quens theorema maximum nobis usum praestaturum.

Theorema staticum.

§. 16. Si intra duas virginas rigidas AB et AD, in
acta Acad. Imp. Sc. Tom. III. P. II.

P contra-

contrahendi = A *praeditum*, *eius loco substitui potest elastrum intra terminos* B et D *applicatum*, *cuius vis sese contrahendi fit* = $\frac{A \cdot A \alpha \cdot A \alpha \cdot B D}{A B \cdot A D \cdot \alpha \alpha}$. Atque huius theorematis operae problematis initio propositi, et quod difficillimum merito erat visum, solutio iam facile obtineri potest.

Solutio problematis initio propositi.

§. 17. Cum hic quatuor occurantelastra $a\alpha$, $b\beta$, $c\gamma$, $d\delta$, sint vires, quibus ea se contrahere conantur, singulatim A , B , C , D , et ex theoremate praemissio loco elastri $a\alpha$ substituatur elastrum $B D$, cuius vis fit $\frac{A \cdot A \alpha \cdot A \alpha \cdot B D}{A B \cdot A D \cdot \alpha \alpha}$. Deinde simili modo loco elastri $b\beta$ substituatur elastrum $A C$, cuius vis fit $= \frac{B \cdot B \beta \cdot B \beta \cdot C A}{B C \cdot B A \cdot \beta \beta}$. Porro loco elastri $c\gamma$, cuius vis = C , substitui poterit elastrum $B D$, cuius vis = $\frac{C \cdot C \gamma \cdot C \gamma \cdot B D}{C D \cdot B C \cdot \gamma \gamma}$. Denique loco elastri $d\delta$, cuius vis = D , substitui potest elastrum $A C$, cuius vis = $\frac{D \cdot D \delta \cdot D \delta \cdot A C}{A D \cdot C D \cdot \delta \delta}$. Cum igitur bina noua elastræ, tam pro directione $A C$, quam $B D$ inuenta, in unum coalescere concipi queant, quatuor elastræ proposita reducentur ad bina noua elastræ, quorum alterum intra angulos A et C erit applicatum et vi sese contrahendi pollens:

$$= \frac{E \cdot B \beta \cdot B \beta \cdot C A}{A B \cdot C E \cdot \beta \beta} + \frac{D \cdot D \delta \cdot D \delta \cdot A C}{A D \cdot C D \cdot \delta \delta}.$$

Similique modo vis elastri intra B et D erit

$$\frac{A \cdot A \alpha \cdot A \alpha \cdot B D}{B A \cdot D A \cdot \alpha \alpha} + \frac{C \cdot C \gamma \cdot C \gamma \cdot B D}{B C \cdot D C \cdot \gamma \gamma}.$$

Hoc igitur modo problema initio propositum reductum est

est ad problema §. 4. solutum, ubi p et q nunc denotabunt vires elastorum AC et BD. Cum igitur ibi esset invenitum

$$p \cdot \frac{O B \cdot O D}{B D} = q \cdot \frac{O A \cdot O C}{A C},$$

si loco p et q istos valores scribamus, habebimus sequentem solutionem nostri problematis:

$$\begin{aligned} & \frac{B \cdot B \beta \cdot B \beta \cdot A \cdot C \cdot O B \cdot O D}{A \cdot E \cdot C \cdot B \cdot D \cdot E \cdot b \beta} + \frac{D \cdot D d \cdot D \cdot \delta \cdot A \cdot C \cdot O B \cdot O D}{A \cdot D \cdot C \cdot D \cdot B \cdot D \cdot d \delta} \\ &= \frac{A \cdot A a \cdot A a \cdot B \cdot D \cdot O A \cdot O C}{B \cdot A \cdot D \cdot A \cdot C \cdot A \cdot a \alpha} + \frac{C \cdot C c \cdot C \gamma \cdot B \cdot D \cdot O A \cdot O C}{B \cdot C \cdot D \cdot C \cdot A \cdot C \cdot c \gamma}, \end{aligned}$$

quae aequatio reducitur ad hanc formam:

$$\begin{aligned} & \frac{O B \cdot O D}{B D^2} \left(\frac{B \cdot B \beta \cdot B \beta}{A \cdot E \cdot C \cdot B \cdot b \beta} + \frac{D \cdot D d \cdot D \delta}{A \cdot D \cdot C \cdot D \cdot d \delta} \right) \\ &= \frac{O A \cdot O C}{A \cdot C^2} \left(\frac{A \cdot A a \cdot A a}{B \cdot A \cdot D \cdot A \cdot a \alpha} + \frac{C \cdot C c \cdot C \gamma}{B \cdot C \cdot D \cdot C \cdot c \gamma} \right). \end{aligned}$$

Corollarium.

§. 18. Quod si ergo bina latera opposita fuerint aequalia, scilicet BC = AD et CD = AB, ut quadrilaterum fiat parallelogrammum, quia tum est

$O A = O C = \frac{1}{2} A C$ et $O B = O D = \frac{1}{2} B D$,
aequatio solutionem nostri problematis continens erit

$$\frac{B \cdot B \beta \cdot B \beta}{b \beta} + \frac{D \cdot D d \cdot D \delta}{d \delta} = \frac{A \cdot A a \cdot A a}{a \alpha} + \frac{C \cdot C c \cdot C \gamma}{c \gamma},$$